

Томский государственный университет  
Кемеровский государственный университет  
Кемеровский научный центр СО РАН  
Институт вычислительных технологий СО РАН  
Филиал Кемеровского государственного университета  
в г. Анжеро-Судженске

**ИНФОРМАЦИОННЫЕ ТЕХНОЛОГИИ  
И МАТЕМАТИЧЕСКОЕ  
МОДЕЛИРОВАНИЕ  
(ИТММ-2011)**

**Материалы X Всероссийской  
научно-практической конференции  
с международным участием  
25–26 ноября 2011 г.  
Часть 1**

Издательство Томского университета  
2011

6. Печинкин А.В., Разумчик Р.В. Система массового обслуживания с отрицательными заявками и бункером для вытесненных заявок в дискретном времени // Автомат. и телемех., 2009. № 12. С. 109–120.

7. Манзо Р., Касконе Н., Разумчик Р.В. Экспоненциальная система массового обслуживания с отрицательными заявками и бункером для вытесненных заявок // Автомат. и телемех., 2008. № 9. С. 103–113.

8. Бочаров П.П., Д'Анчиче Ч., Манзо Р., Печинкин А.В. Анализ многолинейной марковской системы массового обслуживания с неограниченным накопителем и отрицательными заявками // Автомат. и телемех., 2007. № 1. С. 93–104.

## ИССЛЕДОВАНИЕ АДАПТИВНОЙ RQ-СИСТЕМЫ С ВХОДЯЩИМ ММР-ПОТОКОМ ЗАЯВОК

*Т.В. Любина, А.А. Назаров*

*Национальный исследовательский Томский государственный университет*

Адаптивной RQ-системой с входящим ММР-потокм заявок будем называть однолинейную систему массового обслуживания с источником повторных вызовов (ИПВ) и входящим марковским модулированным потоком (ММР-поток) заявок, управляемую адаптивным протоколом доступа [1].

На вход системы поступает ММР-поток [2], который определяется диагональной матрицей  $\Lambda$  условных интенсивностей  $\rho_{\lambda_n}$  и матрицей  $Q$  инфинитезимальных характеристик  $q_{\nu n}$  цепи Маркова  $n(t)$ , управляющей ММР-потокм.

Заявка, заставшая прибор свободным, занимает его для обслуживания в течение случайного времени, распределенного по экспоненциальному закону с параметром  $\mu$ . По завершении успешного обслуживания заявка покидает прибор. Если во время обслуживания некоторой заявки поступает другая, то в приборе возникает конфликт и обе заявки переходят в ИПВ. Из ИПВ после случайной задержки заявка с интенсивностью  $1/T$ , где  $T$  – состояние адаптера в текущий момент времени, вновь обращается к прибору с повторной попыткой его захвата. Если прибор свободен, то заявка становится на обслуживание, если же он занят, то вновь возникает конфликт заявок.

Состояние системы в момент времени  $t$  определяется цепью Маркова  $\{k(t), n(t), i(t), T(t)\}$  [3], где  $i(t)$  – число заявок в ИПВ,  $n(t)$  – значения цепи Маркова, управляющей ММР-потокм заявок, а  $k(t)$  определяет состояние прибора следующим образом

$$k(t) = \begin{cases} 0, & \text{если прибор свободен,} \\ 1, & \text{если прибор занят,} \end{cases}$$

адаптер с течением времени  $t$  свои состояния  $T(t)$  меняет следующим образом

$$T(t + \Delta t) = \begin{cases} T(t) - \alpha \Delta t, & \text{если } k(t) = 0, \\ T(t) + \beta \Delta t, & \text{если } k(t) = 1, \end{cases}$$

где величины  $\alpha > 0$ ,  $\beta > 0$  – параметры адаптера, значения которых заданы.

Поэтому распределение вероятностей

$$P(k, i, n, T, t) = \partial P\{k(t) = k, n(t) = n, i(t) = i, T(t) < T\} / \partial T$$

удовлетворяет следующим равенствам

$$\left\{ \begin{array}{l} P(0, n, i, T - \alpha \Delta t, t + \Delta t) = (1 - \rho \lambda_n \Delta t) \left(1 - \frac{i}{T} \Delta t\right) (1 + q_{nn} \Delta t) P(0, n, i, T, t) + \\ + \mu \Delta t P(1, n, i, T, t) + \sum_{v \neq n} q_{vn} \Delta t P(0, v, i, T, t) + o(\Delta t), \\ P(1, n, i, T + \beta \Delta t, t + \Delta t) = (1 - \rho \lambda_n \Delta t) (1 - \mu \Delta t) (1 + q_{nn} \Delta t) P(1, n, i, T, t) + \\ + \frac{i+1}{T} \Delta t P(0, n, i+1, T, t) + \rho \lambda_n \Delta t P(0, n, i, T, t) + \rho \lambda_n \Delta t P(1, n, i-1, T, t) + \\ + \sum_{v \neq n} q_{vn} \Delta t P(1, v, i, T, t) + o(\Delta t), \end{array} \right.$$

применяя которые, составим систему дифференциальных уравнений Колмогорова

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial P(0, n, i, T, t)}{\partial t} - \alpha \frac{\partial P(0, n, i, T, t)}{\partial T} = - \left( \rho \lambda_n + \frac{i}{T} \right) P(0, n, i, T, t) + \\ + \mu P(1, n, i, T, t) + \sum_v P(0, v, i, T, t) q_{vn}, \\ \frac{\partial P(1, n, i, T, t)}{\partial t} + \beta \frac{\partial P(0, n, i, T, t)}{\partial T} = - (\rho \lambda_n + \mu) P(1, n, i, T, t) + \\ + \frac{i+1}{T} P(0, n, i+1, T, t) + \rho \lambda_n P(0, n, i, T, t) + \\ + \rho \lambda_n P(1, n, i-1, T, t) + \sum_v P(1, v, i, T, t) q_{vn}. \end{array} \right. \quad (1)$$

Запишем систему (1) для стационарного распределения:

$$\left\{ \begin{array}{l} -\alpha \frac{\partial P(0, n, i, T)}{\partial T} = - \left( \rho \lambda_n + \frac{i}{T} \right) P(0, n, i, T) + \mu P(1, n, i, T) + \sum_v P(0, v, i, T) q_{vn}, \\ \beta \frac{\partial P(1, n, i, T)}{\partial T} = - (\rho \lambda_n + \mu) P(1, n, i, T) + \rho \lambda_n P(0, n, i, T) + \\ + \rho \lambda_n P(1, n, i-1, T) + \frac{i+1}{T} P(0, n, i+1, T) + \sum_v P(1, v, i, T) q_{vn}. \end{array} \right. \quad (2)$$

Для дальнейшего исследования систему (2) перепишем в матричном виде, обозначив

$$P(0, i, T) = \{P(0, 1, i, T), P(0, 2, i, T), \dots, P(0, N, i, T)\},$$

$$P(1, i, T) = \{P(1, 1, i, T), P(1, 2, i, T), \dots, P(1, N, i, T)\},$$

получим

$$\left\{ \begin{array}{l} -\alpha \frac{\partial P(0,i,T)}{\partial T} = P(0,i,T) \left( Q - \rho\Lambda - \frac{i}{T} I \right) + P(1,n,i,T)\mu I, \\ \beta \frac{\partial P(1,i,T)}{\partial T} = P(1,i,T)(Q - \rho\Lambda - \mu I) + P(0,i,T)\rho\Lambda + P(1,i-1,T)\rho\Lambda + \\ + P(0,i+1,T) \frac{i+1}{T}. \end{array} \right. \quad (3)$$

Чтобы решить систему (3), определим характеристические функции

$$H_k(u_1, u_2) = \sum_{i=0}^{\infty} e^{-u_1 i} \int_0^{\infty} e^{-u_2 T} P(k, i, T) dT. \quad (4)$$

Из системы (3), с учетом равенства (4), получаем следующую систему для функций  $H_k(u_1, u_2)$ :

$$\left\{ \begin{array}{l} H_0(u_1, u_2)(Q - \rho\Lambda + \alpha u_2 I) + \int_{u_2}^{\infty} \frac{\partial H_0(u_1, x)}{\partial u_1} dx + \\ + H_1(u_1, u_2)\mu = -\alpha u_2 H_0(u_1, u_2), \\ H_1(u_1, u_2)(Q - \rho\Lambda - \mu I - \beta u_2 I) - e^{u_1} \int_{u_2}^{\infty} \frac{\partial H_0(u_1, x)}{\partial u_1} dx + \\ + H_0(u_1, u_2)\rho\Lambda + \rho e^{-u_1} H_1(u_1, u_2)\Lambda = \beta u_2 H_1(u_1, u_2). \end{array} \right. \quad (5)$$

**Определение.** Пропускной способностью сети связи называется точная верхняя граница  $S$  тех значений загрузки  $\rho$ , для которых в математической модели сети связи существует стационарный режим.

Для нахождения значения величины  $S$  и других характеристик модели исследование системы (5) выполнялось методом асимптотического анализа в условии большой загрузки системы  $\rho \uparrow S$ . Обозначив  $\varepsilon = S - \rho$  и полагая  $\varepsilon \rightarrow 0$ , в системе (5) выполним замены:

$$\rho = S - \varepsilon, \quad u_1 = \varepsilon w_1, \quad u_2 = \varepsilon w_2, \\ H_0(u_1, u_2) = F_0(w_1, w_2, \varepsilon), \quad H_1(u_1, u_2) = F_1(w_1, w_2, \varepsilon),$$

получим

$$\left\{ \begin{array}{l} F_0(w_1, w_2, \varepsilon)(Q - (s + \varepsilon)\Lambda + \alpha \varepsilon w_2 I) + \int_{w_2}^{\infty} \frac{\partial F_0(w_1, x, \varepsilon)}{\partial w_1} dx + F_1(w_1, w_2, \varepsilon)\mu = \\ = -\alpha \varepsilon w_2 F_0(w_1, w_2, \varepsilon), \\ F_1(w_1, w_2, \varepsilon)(Q - (s + \varepsilon)\Lambda - \mu I - \beta \varepsilon w_2 I) - e^{\varepsilon w_1} \int_{w_2}^{\infty} \frac{\partial F_0(w_1, x, \varepsilon)}{\partial w_1} dx + \\ + F_0(w_1, w_2, \varepsilon)(s + \varepsilon)\Lambda + (s + \varepsilon)e^{-\varepsilon w_1} F_1(w_1, w_2, \varepsilon)\Lambda = \beta \varepsilon w_2 F_1(w_1, w_2, \varepsilon). \end{array} \right. \quad (6)$$

В результате решения системы (6) получена характеристическая функция для распределения вероятностей числа заявок в источнике повторных вызовов, а также найдено значение  $S$  пропускной способности системы.

*Работа выполнена при поддержке АВЦП «Развитие научного потенциала высшей школы (2009–2011 гг.)», проект № 11803.*

#### Литература

1. Кузнецов Д.Ю., Назаров А.А. Адаптивные сети случайного доступа // Науч. ред. В.А. Силич. Томск: Дельтаплан, 2002. 254 с.
2. Назаров А.А., Мусеева С.П. Метод асимптотического анализа в теории массового обслуживания. Томск: Изд-во НТЛ, 2006. 112 с.
3. Назаров, А.А., Тертугов А.Ф. Теория вероятностей и случайных процессов: Учеб. пос. Томск: Изд-во НТЛ, 2006. 204 с.

## ЧИСЛЕННОЕ ИССЛЕДОВАНИЕ RQ-СИСТЕМЫ M|M|1 В УСЛОВИИ БОЛЬШОЙ ЗАГРУЗКИ

*Е.А. Мусеева, А.А. Назаров*

*Национальный исследовательский Томский политехнический университет,  
Национальный исследовательский Томский государственный университет*

Ситуации повторных обращений требований к обслуживающему прибору достаточно часто встречаются в различных сферах человеческой деятельности. Одним из примеров может быть блокировка в условиях доступа к общим ресурсам в информационных системах. Математической моделью процессов, описывающих такие ситуации, являются RQ-системы (Retrial Queueing System) [1, 2].

Рассмотрим (рис. 1) однолинейную RQ-систему с источником повторных вызовов (ИПВ), на вход которой поступает простейший поток заявок с параметром  $\lambda$ , а время обслуживания каждой заявки распределено по экспоненциальному закону с параметром  $\mu$ . Если поступившая заявка застаёт прибор свободным, то она занимает его для обслуживания. Если прибор занят, то заявка переходит в ИПВ, где осуществляет случайную задержку, продолжительность которой имеет экспоненциальное распределение с параметром  $\sigma$ . Из ИПВ после случайной задержки заявка вновь обращается к обслуживающему прибору с повторной попыткой его захвата. Если прибор свободен, то заявка из ИПВ занимает его для обслуживания, в противном случае заявка мгновенно возвращается в источник повторных вызовов для реализации следующей задержки.

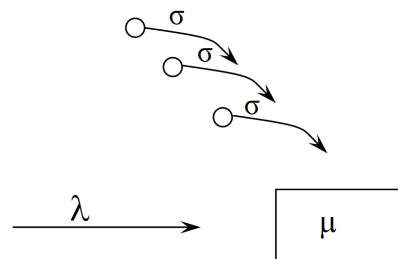


Рис. 1. Однолинейная RQ-система