Министерство науки и высшего образования Российской Федерации НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ТОМСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ (НИ ТГУ) Институт прикладной математики и компьютерных наук Кафедра компьютерной безопасности

ДОПУСТИТЬ К ЗАЩИТЕ В ГЭК Руководитель ООП канд. техн. наук, доцент

В.Н. Тренькаев « / Т » 9 2022 г.

ВЫПУСКНАЯ КВАЛИФИКАЦИОННАЯ РАБОТА СПЕЦИАЛИСТА (ДИПЛОМНАЯ РАБОТА)

АНАЛИЗ ВЕКТОРНЫХ БУЛЕВЫХ ФУНКЦИЙ С КООРДИНАТАМИ ОГРАНИЧЕННОЙ СЛОЖНОСТИ

по специальности 10.05.01 Компьютерная безопасность, специализация (профиль) «Анализ безопасности компьютерных систем»

Петров Георгий Константинович

Автор работы студент группы № //65
________Г.К. Петров «/7 » Умбаря 2022 г.

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации. НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕЛОВАТЕЛЬСКИЙ ТОМСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ (НИ ТГУ) Институт прикладной математики и компьютерных наук

УТВЕРЖДАЮ Руководитель ООП канд. техн. наук, доцент

В.Н. Тренькаев
подпись
« ○ → » / ○ 2021 г.

ЗАДАНИЕ

по выполнению выпускной квалификационной работы специалиста обучающемуся Петрова Георгия Константиновича

по специальности 10.05.01 Компьютерная безопасность, специализация (профиль) «Анализ безопасности компьютерных систем»

1 Тема выпускной квалификационной работы Анализ векторных булевых функций с координатами ограниченной сложности

- 2 Срок сдачи обучающимся выполненной выпускной квалификационной работы:
- а) в учебный офис / деканат 17 января 2022 г. б) в ГЭК – 28 января 2022 г.
- 3 Исходные данные к работе:

Объект исследования – криптосистема на векторных булевых функциях.

Предмет исследования – свойства векторных функций, их задание и вычисление значения

Цель исследования — исследование способов задания векторных булевых функций и вычисления их значения и разработка алгоритма вычисления их нелинейности

Залачи:

Разработать, реализовать и сравнить способы задания векторных булевых функций ограниченной сложности, способы шифрования сообщения с заданным параметром и алгоритм вычисления нелинейности векторной булевой функции. Методы исследования:

теоретический и экспериментальный на базе ЭВМ Организация или отрасль, по тематике которой выполняется работа, -Лаборатория компьютерной криптографии ТГУ.

4 Краткое содержание работы

Рассмотреть способы задания векторных функций, сравнить их по памяти и скорости вычисления, способы шифрования сообщения с заданным параметром и их исследование, алгоритм вычисления нелинейности векторной булевой функции, проанализировать результаты экспериментов.

Научный руководитель выпускной квалификационной работы доцент, канд. физ.-мат. наук зав. лаб. комп. криптографии

Задание принял к исполнению студент группы № 1165

— Кал / И.А. Панкратова

— Велу / Г.К. Петров

АННОТАЦИЯ

Дипломная работа содержит 39 страниц, 1 рисунок, 9 таблиц, 6 литературных источников и 2 приложения.

ВЕКТОРНЫЕ БУЛЕВЫ ФУНКЦИИ, ОБРАТИМЫЕ ФУНКЦИИ, ФУНКЦИИ ОГРАНИЧЕННОЙ СЛОЖНОСТИ, НЕЛИНЕЙНОСТЬ.

Объект исследования: криптосистема на векторных булевых функциях.

Цель работы: исследование способов задания векторных булевых функций и вычисления их значения, и разработка алгоритма вычисления их нелинейности.

Метод исследования: теоретический и экспериментальный на базе ЭВМ.

Результат: Предложены и реализованы способы задания векторных булевых функций ограниченной сложности, проведено их сравнение по объему занимаемой памяти и скорости вычисления значения.

Предложены и реализованы способы шифрования сообщения с заданным параметром при функции ограниченной сложности в качестве порождающей, проведено их сравнение по скорости шифрования и получены некоторые рекомендации.

Разработан и реализован алгоритм вычисления нелинейности векторной булевой функции ограниченной сложности.

ОГЛАВЛЕНИЕ

| ВВЕДЕНИЕ | 5 |
|--|----------|
| 1. Математические определения | 7 |
| 2. Способы задания функций ограниченной сложности | 9 |
| 2.1. Векторный | 9 |
| 2.2. Конструкция «каменщик» | 11 |
| 3. Способы шифрования сообщения с заданным параметром | 12 |
| 3.1. Без перестроения G | 12 |
| 3.2. C перестроением <i>G</i> | 13 |
| 4. Алгоритм вычисления нелинейности векторной булевой функции | 15 |
| 4.1. Предпосылки алгоритма | 15 |
| 4.2. Алгоритм вычисления нелинейности функции $F \in B_{n,k}$ | 16 |
| 5. Экспериментальные данные | 19 |
| 5.1. Среднее значение нелинейности | 19 |
| 5.1.1. Для произвольной функции | 19 |
| 5.1.2. Для обратимой функции | 20 |
| 5.2. Время работы программы | 22 |
| 6. Реализация | 23 |
| ЗАКЛЮЧЕНИЕ | 29 |
| СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ И ЛИТЕРАТУРЫ | 30 |
| Приложение А Программный код вычисления нелинейности векторной булевой функции | 31 |
| • | |
| Приложение Б Программный код шифрования сообщения двумя способа | ми 36 |

ВВЕДЕНИЕ

Большое количество современных криптосистем в качестве главных составляющих используют векторные булевы функции. Но представление таких функций в памяти — трудоемкая задача. Поэтому в работе рассматриваются функции, координаты которых существенно зависят от ограниченного числа переменных, и способы их задания.

Также, в целях обеспечения безопасности информации необходимо, чтобы эти функции обладали определенными свойствами и более того, чтобы эти свойства могли препятствовать различным методам криптоанализа.

Одним из таких свойств является нелинейность векторной булевой функции. При достаточно большом значении она дает устойчивость к быстрой корреляционной атаке на поточные шифры и линейному криптоанализу блочных шифров [1]. Не менее важной является скорость вычисления нелинейности. Для достижения ее более высоких значений необходимо наличие соответствующего алгоритма.

В данной работе рассматривается криптосистема на векторных булевых функциях ограниченной сложности. Цель работы — исследование способов задания векторных булевых функций и вычисления их значения, и разработка алгоритма вычисления их нелинейности.

Для достижения данной целы были поставлены следующие задачи:

- 1) Разработать, реализовать и сравнить способы задания векторных булевых функций.
- Разработать, реализовать и сравнить способы вычисления значения ключевой функции при функции ограниченной сложности в качестве порождающей.
- 3) Разработать и реализовать алгоритм вычисления нелинейности векторной булевой функции.

Работа состоит из 6 глав. В главе 1 приведены основные определения. В главе 2 описаны основные способы задания векторной булевой функции от

ограниченного числа переменных. В главе 3 описаны способы вычисления значения векторной функции при функции ограниченной сложности в качестве порождающей. В главе 4 описан алгоритм вычисления нелинейности векторной булевой функции и предпосылки к нему. В главе 5 результаты экспериментов: сравнение среднего нелинейности произвольных и обратимых функций и время работы программы для разных значений. В главе 6 описана программная реализация полученного в ходе работы алгоритма.

1. Математические определения

Определение 1. *Булевой функцией* от n переменных называется функция

$$f: \mathbb{Z}_2^n \to \mathbb{Z}_2$$
.

Определение 2. Векторной булевой функцией от n переменных называется упорядоченный набор функций $F(x) = (f_1(x),...,f_m(x))$, где $x = (x_1...x_n)$ и $f_i(x)$ — булева функция, i = 1,...,m:

$$F: \mathbb{Z}_2^n \to \mathbb{Z}_2^m$$
.

Будем обозначать класс векторных булевых функций $V_{n,m}$.

Определение 3. Булева функция $f(x_1...x_i...x_n)$ существенно зависит от переменной x_i , если существует такой набор a_1 ... a_{i-1} $a_{i+1}...a_n$, что выполняется неравенство:

$$f(a_1...a_{i-1}0,a_{i+1},...,a_n) \neq f(a_1...a_{i-1},1,a_{i+1},...,a_n).$$

В этом случае также говорят, что переменная x_i существенная.

Определение 4. Будем называть векторную булеву функцию $F(x) = (f_1(x),...,f_m(x))$ функцией ограниченной сложности, если каждая её координата f_i существенно зависит не более чем от k переменных, где k < n. Будем рассматривать случай, когда m = n. Обозначим $C_{n, \le k}$ — класс функций, все координаты которых существенно зависят не более чем от k переменных.

Определение 5. Для $x = (x_1,...,x_n)$ и набора индексов $i_1,...,i_k$, $k \le n$, $1 \le i_1 < < ... < i_k \le n$, будем называть *проекцией* вектора x вектор $a = (x_{i_1},...,x_{i_k})$.

Определение 6. $x^{\sigma}=(x_1^{\sigma_1},...,x_n^{\sigma_n})$ будем называть *инверсией* вектора x, где $x_i^{\sigma_i}=x_i$, если σ_i =1, и $x_i^{\sigma_i}=\neg x_i$, если σ_i =0, для всех i=1,...,n.

Определение 7. Компонентой функции F называется булева функция

$$vF = v_1 f_1 \oplus ... \oplus v_n f_n ,$$

где $v=v_1...v_n\in\mathbb{Z}_2^n\setminus\{0^n\}$; 0^n – нулевой вектор длины n.

Определение 8. *Скалярным произведением* векторов $a, x \in \mathbb{Z}_2^n$ называется значение

$$(a, x) = a_1 x_1 \oplus \ldots \oplus a_n x_n.$$

Функция степени 0 или 1 называется $a\phi\phi$ инной. Множество всех аффинных функций от n переменных обозначается A(n):

$$A(n) = \{a_0 \oplus (a, x) : a_0 \in \mathbb{Z}_2, a \in \mathbb{Z}_2^n\}.$$

Определение 9. *Преобразованием Уолша-Адамара* булевой функции f называется функция

$$\hat{f}: \mathbb{Z}_2^n \to \mathbb{Z}$$

где для каждого $a \in \mathbb{Z}_2^n$

$$\hat{f}(a) = \sum_{x \in \mathbb{Z}_2^n} (-1)^{f(x) \oplus (a,x)}.$$

Определение 10. *Нелинейностью* функции f называется расстояние от f до класса аффинных функций. Нелинейность можно вычислить по формуле

$$N_f = 2^{n-1} - \frac{1}{2} \max_{a \in \mathbb{Z}_2^n} |\hat{f}(a)|.$$

Определение 11. Нелинейностью векторной булевой функции $F \in V_{n,m}$ называется целое число $N_F = \min_{v \neq 0^n} N_{vF}$.

Определение 12. Функция $f: \mathbb{Z}_2^n \to \mathbb{Z}_2$ называется *бент-функцией*, если для любого $a \in \mathbb{Z}_2^n$ $\hat{f}(a) = \pm 2^{n/2}$.

2. Способы задания функций ограниченной сложности

Любую векторную булеву функцию можно задать таблицей 2^n х m бит. Пример функции для n=2 и m=4 приведен в таблице 1.

Таблица 1 — Функция $F: \mathbb{Z}_2^2 \to \mathbb{Z}_2^4$

| x_1x_2 | f ₁ f ₂ f ₃ f ₄ |
|----------|---|
| 00 | 0010 |
| 01 | 0111 |
| 10 | 0110 |
| 11 | 1011 |

Вычисление заданной таким способом функции требует одного обращения к памяти. Это общий способ задания, который не учитывает ограниченную сложность. Опишем каждый из реализованных способов задания функций класса $C_{n,\leq k}$.

2.1. Векторный

Функцию $F \in C_{n,\leq k}, \ F = (f_1,\ldots,f_n),$ будем задавать парой F = (G,M), где $G \in V_{k,n}, \ G = (g_1,\ldots,g_n)$ — ядро функции $F,\ M_{n\times n} = \|a_{ij}\|,\ a_{ij} = 1,$ если и только если f_i существенно зависит от $x_j,$ то есть $f_i(x_1,\ldots,x_n) = g_i(x_{j_1},\ldots,x_{j_k}),$ где $\{j_1,\ldots,j_k\} = \{j: a_{ij} = 1\}.$ В нашем случае G задана таблицей — булевой матрицей размера $2^k \times n.$

Пример: пусть n=4, k=2 и G хранит 4 вектора размера n (таблица 2).

Таблица $2 - \Phi$ ункция F = (G, M)

| x_1x_2 | <i>g</i> 1 <i>g</i> 2 <i>g</i> 3 <i>g</i> 4 |
|----------|---|
| 00 | 0010 |
| 01 | 0111 |
| 10 | 0110 |
| 11 | 1011 |

Зададим векторы для каждой f_i , которые и будут являться строками матрицы M:

для f_1 : 1100,

для f_2 : 1010,

для f_3 : 0101,

для f_4 : 0011.

Тогда $F = (g_1(x_1, x_2), g_2(x_1, x_3), g_3(x_2, x_4), g_4(x_3, x_4))$. Вычисление функции F(x) происходит в 2 этапа. Пусть x = 1010.

1. Строим проекции a_i для всех f_i :

$$a_1 = (x_1, x_2) = 10,$$

 $a_2 = (x_1, x_3) = 11,$
 $a_3 = (x_2, x_4) = 00,$
 $a_4 = (x_3, x_4) = 10.$

2. Вычисляем все f_i :

$$f_1(x) = g_1(a_1) = 0,$$

 $f_2(x) = g_2(a_2) = 0,$
 $f_3(x) = g_3(a_3) = 1,$
 $f_4(x) = g_4(a_4) = 0.$

В итоге получаем $F(x) = (f_1(x), f_2(x), f_3(x), f_4(x)) = 0010$. Таким образом, понадобится всего лишь $(2^k + n)n$ бит памяти. Посчитаем сложность вычисления F(x) при данном способе задания. Для каждой

координаты строим проекцию, перебирая k единиц в соответствующей строке матрицы M. Так как имеем n координат, получаем сложность вычисления O(n*k).

2.2. Конструкция «каменщик»

Частным и широко используемым на практике случаем является конструкция «каменщик» [2].

Пусть
$$k|n, n=ks, F_1, \ldots, F_S \in V_{k,k}$$
, тогда $F = F_1|F_2|\ldots|F_S \in V_{n,n}$,
$$F = \big(f_1(x_1,\ldots,x_k),\ldots,f_k(x_1,\ldots,x_k),\ldots,f_{n-k+1}(x_{n-k+1},\ldots,x_n),\ldots,f_n(x_{n-k+1},\ldots,x_n)\big),$$
 где (f_1,\ldots,f_k) обозначим $F_1,\ldots,(f_{n-k+1},\ldots,f_n) \longrightarrow F_S$ (рисунок 1).

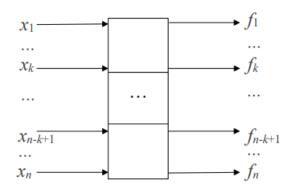


Рисунок 1 – Конструкция «каменщик»

Обозначим класс таких функций $B_{n,k}$. Для них матрицу M можно не хранить (так как она всегда одинаковая). В этом способе проекция будет строиться по номеру координатной функции.

Рассмотрим пример из п. 2.1. Единственным отличием здесь является построение матрицы M:

для f_1 : 1100,

для f_2 : 1100,

для f_3 : 0011,

для f_4 : 0011.

Построение матрицы будет одинаковым для всех функций рассматриваемого класса. Вычисление F(x) будет аналогичным. По памяти данный способ занимает $2^k n$ бит. Сложность вычисления -O(n).

3. Способы шифрования сообщения с заданным параметром

Векторная булева функция, заданная некоторым способом, может являться элементом ключевого пространства некоторого шифра. Поэтому требуется найти способ наиболее эффективного вычисления её значения.

Пусть у нас имеется криптосистема [3] с порождающей функцией $F: \mathbb{Z}_2^n \to \mathbb{Z}_2^n$. Пусть также задан некоторый параметр a, который включает в себя две инверсии — (σ_1, σ_2) и две перестановки — (π_1, π_2) . Шифрованием любого сообщения x будет являться функция $H = F^a(x) = \pi_2(g^{\sigma_2}(\pi_1(x^{\sigma_1})))$, где F = (G, M).

Будем считать, что параметр a — фиксированный (или редко заменяющийся), а количество сообщений x достаточно велико (так как для малого количества дальнейшее разбиение на варианты не имеет смысла). Тогда возникает два возможных варианта шифрования.

3.1. Без перестроения G

В качестве примера рассмотрим векторный способ задания функции. Пусть k=2, σ_1 =1100, σ_2 =0111, π_1 =(2,4,3,1), π_2 =(4,3,1,2), G (таблица 3).

Таблица 3 — Функция *G*

| x_1x_2 | <i>g</i> 1 <i>g</i> 2 <i>g</i> 3 <i>g</i> 4 |
|----------|---|
| 00 | 0010 |
| 01 | 0111 |
| 10 | 0110 |
| 11 | 1011 |

Зададим вектора для каждого f_i : для f_1 : 1001, для f_2 : 1010, для f_3 : 1100, для f_4 : 0101. Пусть x=1110, зашифруем его:

a)
$$x^{\sigma_1} = 1110^{1100} = 1110 \oplus 0011 = 1101$$

b)
$$\pi_1(x^{\sigma_1}) = \pi_1(1101) = 1101$$

c)
$$g(\pi_1(x^{\sigma_1})) = 1010$$

d)
$$g^{\sigma_2}(\pi_1(x^{\sigma_1})) = \pi_2(0010) = 0100$$

e)
$$\pi_2 \left(g^{\sigma_2} \left(\pi_1(x^{\sigma_1}) \right) \right) = \pi_2(0010) = 0100.$$

Таким образом, $F^a(x) = 0100$.

3.2.С перестроением G

Перед шифрованием сообщений преобразуем таблицу G в $G' = \pi_2(G^{\sigma_2})$. Далее, все поступающие на вход сообщения x будут шифроваться следующим образом:

$$H = G'(\pi_1(x^{\sigma_1})).$$

Рассмотрим пример: пусть k=2, σ_1 =1100, σ_2 =0111, π_1 =(2,4,3,1), π_2 =(4,3,1,2), G (таблица 4).

Таблица 4 — Функция *G*

| x_1x_2 | <i>g</i> 1 <i>g</i> 2 <i>g</i> 3 <i>g</i> 4 |
|----------|---|
| 00 | 0101 |
| 01 | 1001 |
| 10 | 0000 |
| 11 | 1110 |

Зададим вектора для каждого f_i : для f_1 1001, для f_2 1010, для f_3 1100, для f_4 0101. Преобразуем G в $\pi_2(G^{\sigma_2})$ (таблица 5).

Так как при преобразовании G в G' координаты векторной функции изменили свой порядок $(f_4f_3f_1f_2)$, то соответственно вектора существенной зависимости тоже должны изменить свой порядок, чтобы остаться

закрепленными за своей координатой: 1001 для f_1 , 1010 для f_2 , 1100 для f_3 , 0101 для f_4 .

Таблица 5 — Функции G^{σ_2} и $\pi_2(G^{\sigma_2})$

| x_1x_2 | G^{σ_2} | $\pi_2(G^{\sigma_2})$ |
|----------|----------------|-----------------------|
| 00 | 1101 | 1011 |
| 01 | 0001 | 1000 |
| 10 | 1000 | 0010 |
| 11 | 0110 | 0101 |

Пусть x=1110, зашифруем его:

- $x^{\sigma_1} = 1110^{1100} = 1110 \oplus 0011 = 1101$
- $\pi_1(x^{\sigma_1}) = \pi_1(1101) = 1101$
- $G'(\pi_1(x^{\sigma_1})) = 0100.$

Таким образом, $F^a(x) = 0100$.

В итоге, возникает задача нахождения эффективного способа шифрования. В ходе эксперимента для малых значений ($n \le 31$) были получены следующие оценки:

- 1. при $k \le n/2$, выгоднее преобразование таблицы G в G';
- 2. при n/2 < k, скорость шифрования одинаковая;
- 3. однако, при приближении значения k к n, перестроение перестает иметь смысл, так как размер таблицы G становится слишком велик.

4. Алгоритм вычисления нелинейности векторной булевой функции

4.1. Предпосылки алгоритма

Пусть заданы булевы функции $f(x_1,...,x_n)$ и $g(y_1,...,y_m)$, множества аргументов которых не пересекаются. В [2] приведена следующая формула вычисления нелинейности функции $f \oplus g$:

$$N_{f \oplus g} = 2^{n+m-1} - \frac{1}{2}(2^n - 2N_f)(2^m - 2N_g).$$

Преобразуем это выражение:

$$N_{f \oplus g} = 2^{n+m-1} - \frac{1}{2} (2^n - 2N_f)(2^m - 2N_g) = 2^{n+m-1} - (2^{n+m-1} - 2^n N_g - 2^m N_f + 2N_f N_g) = 2^m N_f + 2^n N_g - 2N_f N_g.$$

Получили:

$$N_{f \oplus g} = 2^m N_f + 2^n N_g - 2N_f N_g. \tag{1}$$

Утверждение. Пусть

- 1. $f \in \{vF: v \in \{0,1\}^n \setminus 0^n\}, g \in \{uG: u \in \{0,1\}^m \setminus \{0^m\}\}.$
- 2. $h \in \{aF \oplus bG : a \in \{0,1\}^n, b \in \{0,1\}^m, a \neq 0^n \lor b \neq 0^m\}$.

Тогда:

$$\min_{g,h} N_h = 2^m \min_{v} N_f + 2^n \min_{u} N_g - \min_{v} N_f \min_{u} N_g. \tag{2}$$

Доказательство.

Пусть выполняются условия 1) и 2). Фиксируя некоторое значение N_f , из (1) получаем:

$$N_{f \oplus g} = 2^m N_f + 2^n N_g - 2N_f N_g = \underbrace{2^m N_f}_{C_1} + N_g \underbrace{\left(2^n - 2N_f\right)}_{C_2}.$$

Здесь C_1 и C_2 — константы. Из определения 10 и того, что не все коэффициенты Уолша-Адамара равны нулю, следует, что $N_f < 2^{n-1} => C_2 > 0$ => при уменьшении N_g уменьшается $N_{f \oplus g}$. Аналогичное доказательство при фиксации N_g . Из вышеприведенного доказательства следует (2).

Выведем формулу вычисления нелинейности для функций из класса

 $B_{n,k}$. Пусть $n=2k,\,F_1\in V_{k,k},\,F_2\in V_{k,k}$ и $F_1|F_2\in V_{n,n}$. Покажем, что

$$N_{F_1|F_2} = 2^k \min\{N_{F_1}, N_{F_2}\}. \tag{3}$$

Из [1, следствие 22] получаем:

$$\begin{aligned} N_{F_1|F_2} &= 2^{k+k-1} - \frac{1}{2} \max\{2^k (2^k - 2N_{F_2}), 2^k (2^k - 2N_{F_1})\} \\ &= 2^{2k-1} - 2^{k-1} (2^k - 2 \min\{N_{F_1}, N_{F_2}\}) = 2^k \min\{N_{F_1}, N_{F_2}\} \end{aligned}$$

Нетрудно показать, что, при n=ks, из (3) следует

$$N_{F_1|\dots|F_s} = 2^{n-k} \min\{N_{F_1}, \dots, N_{F_s}\}. \tag{4}$$

4.2. Алгоритм вычисления нелинейности функции $F \in B_{n,k}$

Пусть
$$k|n, n=ks, F_1,...,F_s \in V_{k,k}$$
, тогда $F=F_1 \mid F_2 \mid ... \mid F_s \in V_{n,n}$,
$$F=(f_1(x_1,...,x_k),...,f_k(x_1,...,x_k),...,f_{n-k+1}(x_{n-k+1},...,x_n),...,f_n(x_{n-k+1},...,x_n)),$$
где $F_1=(f_1,...,f_k),...,F_s=(f_{n-k+1},...,f_n).$

Аналитическое описание алгоритма:

- 1. Пусть $F = (f_1(x_1,...,x_k),...,f_k(x_1,...,x_k),...,f_{n-k+1}(x_{n-k+1},...,x_n),...,f_n(x_{n-k+1},...,x_n)), n=ks.$
- 2. Разобьем F на блоки: $\underbrace{f_1 \dots f_k}_{1 \text{ блок}} \underbrace{f_{k+1} \dots f_{2k}}_{2 \text{ блок}} \dots \underbrace{f_{n-k+1} \dots f_n}_{s \text{ блок}}.$
- 3. Создадим массив D из s элементов. Найдем D_i для i=1,...,s, где D_i хранит минимальное значение нелинейности среди компонент функции F_i . Если $D_i=0$, то $N_F=0$ и переход на 5.
- $4. N_F = 2^{n-k} \min_i D_i.$
- 5. Выход. Ответ: N_F .

Алгоритм вычисления нелинейности векторной булевой функции ограниченной сложности:

Вход: $F=F_1 | F_2 | ... | F_s$, n=ks.

Выход: N_F — нелинейность F.

- 1. $N_F = 2^{n-1}$.
- 2. Если *s*=1, то

$$N_F = \min_{v \neq 0^k} N_{vF},$$

где $vF = \bigoplus_{i=1}^{n} v_i f_i$ и переход на 4.

- 3. Создаем массив D размера s и для i=1,...,s:
 - $D_i = \min_{v \neq 0^k} N_{vG}$, где $G = (f_{i*k+1}, \dots, f_{(i+1)*k})$.
 - Если $D_i = 0$, то $N_F = 0$ и переход на 4.
 - Если $2^{n-k}D_i < N_F$, то $N_F = 2^{n-k}D_i$.
- 4. Выход. Ответ: N_F .

В шагах 2 и 3а перебор компонент производится в соответствии с кодом Грея [4].

Вычислим сложность данного алгоритма. Если k < n, то при подсчете количества операций участвуют все шаги кроме второго. В шаге 3 строится 2^k -1 компонент для каждого из s блоков. Для каждой компоненты вычисляется ПУА $(2^k k)$ и осуществляется поиск максимального коэффициента (2^k) . Следовательно, сложность алгоритма $-O(2^{2k}n)$.

При k=n, получаем сложность вычисления по определению — $O(2^{2n}n)$. Приведем пример для функции F, заданной таблицей 6.

1. Разобьем F на блоки. Первый блок $-f_1f_2f_3$, второй $-f_4f_5f_6$, $N_F=32$.

2.
$$N_{f_1} = 1$$
 $N_{f_4} = 1$ $N_{f_4 \oplus f_5} = 1$ $N_{f_2 \oplus f_3} = 2$ $N_{f_2 \oplus f_3} = 1$ $N_{f_2 \oplus f_3} = 1$ $N_{f_2 \oplus f_3} = 1$ $N_{f_4 \oplus f_5 \oplus f_6} = 2$ $N_{f_1 \oplus f_2 \oplus f_3} = 1$ $N_{f_4 \oplus f_5} \oplus f_6 = 2$ $N_{f_3} = 1$ $N_{f_4} \oplus f_6 = 2$ $N_{f_3} = 1$ $N_{f_6} = 1$ $N_{f_6} = 1$ $N_{f_6} = 1$

Таблица 6 – Функция *G*

| $x_1x_2x_3 (x_4x_5x_6)$ | <i>g</i> 1 <i>g</i> 2 <i>g</i> 3 <i>g</i> 4 <i>g</i> 5 <i>g</i> 6 |
|-------------------------|---|
| 000 | 011001 |
| 001 | 011101 |
| 010 | 100111 |
| 011 | 000100 |
| 100 | 010100 |
| 101 | 001011 |
| 110 | 100001 |
| 111 | 100100 |

5. Экспериментальные данные

5.1.Среднее значение нелинейности

Цель эксперимента — исследовать, каких значений достигает нелинейность, и как изменяется это значение относительно верхней границы с ростом параметров n и k.

В ходе эксперимента, при n=k, генерировалась случайная функция, при k < n — функция класса $B_{n,k}$.

5.1.1. Для произвольной функции

Верхняя граница нелинейности произвольной функции вычисляется следующим образом:

а)
$$2^{n-k}(2^{k-1}-2^{\frac{k}{2}-1})$$
 для четных k ;

b)
$$2^{n-k}(2^{k-1}-2^{\frac{k+1}{2}-1})$$
 для нечетных k .

Вычисленные значения нелинейности функции для различных параметров n и k представлены в таблице 7.

Количество запусков программы – q=500000.

Как можно заметить, с ростом k уменьшается разница (в процентах) между средним значением и верхней границей. Это объясняется тем, что с ростом k уменьшается количество блоков векторной функции, то есть, как только k становится равным n, значение нелинейности становится максимально близким к верхней границе.

Таблица 7 – Вычисление средней нелинейности произвольной функции

| Фиксированный | Изменяющийся | Среднее значение | Верхняя граница |
|---------------|--------------|------------------|-----------------|
| параметр | параметр | нелинейности | нелинейности |
| n=12 | k=2 | 0 | 0 |
| | k=3 | 153 | 1024 |
| | k=4 | 512 | 1536 |
| | k=6 | 1024 | 1792 |
| | k=12 | 1871 | 2016 |
| n=16 | k=2 | 0 | 16384 |
| | k=4 | 7782 | 24576 |
| | k=8 | 23398 | 30720 |
| | k=16 | 31947 | 32640 |

5.1.2. Для обратимой функции

Чаще всего в криптосистемах используют обратимые функции. Поэтому в данном разделе проведем такой же эксперимент, как и в п. 5.1.1, только для обратимых векторных булевых функций.

В случае обратимых функций можно установить более точную верхнюю границу нелинейности. Вычислим её при некоторых фиксированных значениях n и изменяющихся значениях k.

1. *n*=12

- а. k=2 верхняя граница нелинейности достигается на бентфункциях, значит, она равна 1, но у обратимой функции все координаты и компоненты уравновешены (бент-функции не уравновешены [5]), следовательно, верхняя граница равна 0.
- b. k=3 (бент-функции существуют только при четных k [5]) при

нечетном k, получаем $N_F \leq 2^{n-k}[2^{k-1}-2^{\frac{k}{2}-1}]$. Следовательно, в данном случае верхняя граница равна 512.

с. k=4 — по аналогичным рассуждениям, при k=2, имеем верхнюю границу равную 6, но в силу уравновешенности и четности нелинейности обратимых функций получаем, что максимальная нелинейность равна $4*2^{n-k}=1024$.

Аналогично шагу с) получаем, что при k=6 верхняя граница равна 1664, при k=12 - 2014 (таблица 8).

Таблица 8 – Вычисление средней нелинейности обратимой функции

| Фиксированный | Изменяющийся | Среднее значение | Верхняя граница |
|---------------|--------------|------------------|-----------------|
| параметр | параметр | нелинейности | нелинейности |
| n=12 | k=2 | 0 | 0 |
| | k=3 | 84 | 512 |
| | k=4 | 434 | 1024 |
| | k=6 | 957 | 1664 |
| | k=12 | 1462 | 2014 |
| <i>n</i> =16 | k=2 | 0 | 0 |
| | k=4 | 4727 | 16384 |
| | k=8 | 10265 | 30208 |
| | k=16 | 12084 | 32638 |

Количество запусков программы -q=500000.

Процентное соотношение между значением нелинейности и верхней границей обратимых функций такое же (с небольшой погрешностью), как и у произвольных функций.

5.2. Время работы программы

Цель эксперимента — исследовать скорость вычисления (в секундах) нелинейности векторной булевой функции при различных значениях n и k и сравнить полученные результаты с подсчитанной сложностью алгоритма.

Результаты по измерению времени работы программы представлены в таблице 9. Количество запусков программы – q=5000000.

Таким образом, время работы программы соответствует сложности алгоритма и подтверждает, что время растет быстрее с ростом k (при фиксированном n), чем наоборот.

Таблица 9 – Время работы программы при разных значениях параметров

| n | k | t, c | k | n | t, c | |
|----|----|---------|---|----|------|--|
| 12 | 2 | 40 | 2 | 2 | 3 | |
| | 3 | 50 | | 4 | 6 | |
| | 4 | 150 | | 6 | 10 | |
| | 6 | 2000 | | 8 | 16 | |
| | 12 | 7000000 | | 10 | 20 | |
| 16 | 2 | 150 | 3 | 3 | 11 | |
| | 4 | 200 | | 6 | 30 | |
| | 8 | 31000 | | 9 | 40 | |
| 24 | 2 | 4000 | | 12 | 50 | |
| | 3 | 300 | | 15 | 60 | |
| | 4 | 400 | 5 | 5 | 180 | |
| | 6 | 3700 | | 10 | 400 | |
| | 8 | 60000 | | 15 | 700 | |

6. Реализация

В данном разделе описаны основные функции, использованные в программе для вычисления нелинейности векторной булевой функции. Программа реализована на языке программирования ЛЯПАС-Т [6]. Векторная булева функция хранится в комплексе L1 так, что L1i = G(i). Полный код программы приведен в приложении A и приложении B.

Существует способ вычисления ПУА за $2^n n$ операций; он называется быстрым преобразованием Уолша-Адамара, или схемой Грина [5]. Покажем его работу на примере для n=3.

$$f = (1\ 1\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1\ 0) \to (-1\ -1\ 1\ 1\ 1\ -1\ -1\ 1) \to (-2\ 0\ 2\ 0\ 0\ 2\ 0\ -2) \to$$
 $(0\ 0\ -4\ 0\ 0\ 0\ 4) \to (0\ 0\ -4\ 4\ 0\ 0\ -4\ -4).$ Следовательно, $\hat{f} = (0\ 0\ -4\ 4\ 0\ 0\ -4\ -4).$

1. Вычисление нелинейности булевой функции.

Вход: L2 — булев вектор длины 2^k , k — количество переменных функции. Выход: a — нелинейность функции f.

Nf(L2,k/a) $Ik\Rightarrow 1 @+L3(1) l\Rightarrow Q3$ OL3 *PUA(L2,1/L3) *maxPUA(L3/m) $k-1\Rightarrow a \ Ia\Rightarrow a \ m>1\Rightarrow m \ a-m\Rightarrow a$ **

2. Преобразование Уолша-Адамара

Вход: L2 – булев вектор длины m.

Выход: L3 – коэффициенты ПУА.

PUA(L2,m/L3)

3. Нахождение максимального по абсолютной величине коэффициента ПУА.

Вход: L1 – массив коэффициентов ПУА.

Выход: m — модуль максимального по абсолютной величине коэффициента ПУА.

4. Нахождение минимальной нелинейности внутри *j*-ого блока.

Вход: L1 — функция G, n — общее число переменных, k — количество

существенных переменных, ј – номер блока.

Выход: x — минимальная нелинейность данного блока, z — компонента, такая, что $N_{zF_j} = \min_{v \neq 0^k} N_{vF_j}$.

minNinsideblockj(L1,n,k,j/x,z)

$$^{-}$$
x Oi Ik⇒m m/32⇒d \uparrow (d≤1)9 @+L2(d) d⇒Q2 OL2 →10

$$\S2 \Delta l \oplus m \subseteq 3 \text{ Iw&L11} \subseteq 2 \text{ IlVg} \Rightarrow g \rightarrow 2$$

$$\S 3 L2r \oplus g \Rightarrow L2r \rightarrow 7$$

$$5 L2r \oplus g \Rightarrow L2r Og \nabla l e + 32 \Rightarrow e \Delta r \oplus d \mapsto 4$$

$$\$7 *Nf(L2,k/a)$$

$$\uparrow (a \ge x) 1 \ a \Rightarrow x \ v \Rightarrow z \rightarrow 1$$

5. Нахождение минимальной нелинейности среди всех блоков.

Вход: L1 — функция G, n — общее число переменных, k — количество существенных переменных.

Выход: b — минимальная нелинейность среди всех блоков, y — компонента такая, что $N_{vF} = N_F$.

minNblocks(L1,n,k/b,y)

§1 *minNinsideblockj(L1,n,k,j/x,z)

$$x@>L3 \uparrow (b \le x)2 x \Rightarrow b z \Rightarrow y j \Rightarrow c$$

```
\S2 \Delta j \oplus s \mapsto 1 \ b*m \Rightarrow b \ c*k \Rightarrow c \ y < c \Rightarrow y
\S3 **
```

6. Вычисление нелинейности векторной булевой функции из класса $B_{n,k}$.

Вход: L1 — функция G, n — общее число аргументов, k — количество существенных переменных.

Выход: b – нелинейность векторной функции G.

main(L1,n,k/b)
*minNblocks(L1,n,k/b,z)
§1 **

7. Генерация произвольной векторной булевой функции.

Вход: L1 — пустой комплекс, n — общее число аргументов, k — количество существенных переменных.

Выход: L1 – векторная функция G.

init_rand_table(L1,n,k/L1) $Ik\Rightarrow m Oi$ §1 In-1 \Rightarrow L1i 32-n \Rightarrow l X>l \Rightarrow r&L1i \Rightarrow L1i \triangle i \bigoplus m \mapsto 1
**

8. Генерация обратимой векторной булевой функции.

Вход: L1 — пустой комплекс, n — общее число аргументов, k — количество существенных переменных.

Выход: L1 – векторная функция G.

init_reverse_table(L1,n,k/L1) Ik⇒m @+L2(m) OQ2 Oi §1 i@>L2 Δi⊕m→1 Ol Oh Oi

§2 *creating_permutation(L2,k/L2)

§3 L2i<hVL1i⇒L1i Δi⊕m→3 Oi Δl*k⇒h⊕n→2

§4 **

9. Перестановка чисел.

Вход: L1 – числа от 1 до k по порядку.

Выход: L1 – перестановка чисел.

creating_permutation(L1,k/L1)

⁻i Ik⇒m

 $\S1 \Delta i \oplus m \hookrightarrow 2 32-k \Rightarrow a X>a \Rightarrow a \uparrow (i=a)1 \Leftrightarrow (L1ia) \rightarrow 1$

§2 **

10. Построение проекции для функций класса $C_{n,\leq k}$.

Вход: вектор x, y — вектор, содержащий единицы в разрядах, номера которых соответствуют существенным переменным.

Выход: a – проекция x.

projection(x,y/a)

⁻i Oa

§1 ↑X3yj

§2 Δi Ij&x ☐ 1 IiVa⇒a →1

§3 **

11. Вычисление значения функции класса $C_{n,\leq k}$.

Вход: L1 — функция G, L2 — матрица M, входной вектор x, k — количество существенных переменных, n — общее число переменных.

Выход: y = F(x).

main(L1,L2,x,k,n/y)
$$^{-i} Oy$$
 $1 \Delta i \oplus Q2 \subseteq 2 * projection(x,L2i/a)$

$$L1a\&Ii \subseteq 1 Ii \lor y \Rightarrow y \rightarrow 1$$
 $2 **$

12. Построение проекции для функций класса $B_{n,k}$.

Вход: вектор x, j, k — натуральные числа, где $j \ge k$.

Выход: a – проекция x, $a = (x_{j-k}, ..., x_{j-1})$.

13. Вычисление значения функции класса $B_{n,k}$.

Вход: L1 — функция G, входной вектор x, k — количество существенных переменных, n — общее число переменных.

Выход:
$$y = F(x)$$
.

main_B(L1,x,k,n/y)

¬i Oy k
$$\Rightarrow$$
j

§1 Δ i \bigoplus n \subseteq 3 \uparrow (i $<$ j)2 j+k \Rightarrow j

*projection_B(x,j,k/a)

§2 L1a&Ii \subseteq 1 Ii \lor y \Rightarrow y \rightarrow 1

§3 **

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В ходе данной работы был исследован класс векторных булевых функций ограниченной сложности; а именно, разработаны, реализованы и исследованы:

- 1. способы задания векторных булевых функций ограниченной сложности. Данное исследование показало, что и «каменщик», и векторный способ выгоднее общего по памяти.
- 2. способы шифрования сообщения с заданным параметром при функции ограниченной сложности в качестве порождающей. В ходе их сравнения были получены следующие оценки:
 - при $k \le n/2$, выгоднее преобразование таблицы G в G';
 - при n/2 < k, скорость шифрования одинаковая;
 - однако, при приближении значения k к n перестроение перестает иметь смысл, так как размер таблицы G становится слишком велик.
- 3. алгоритм вычисления нелинейности векторной функции класса $B_{n,k}$. Вычисление по описанному алгоритму производится быстрее, чем вычисление по определению, в $2^{2(n-k)}$ раз.

СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ И ЛИТЕРАТУРЫ

- Городилова А. А. От криптоанализа шифра к криптографическому свойству булевой функции // Прикл. диск. мат. 2016. № 3(33). С. 16-44.
- 2. Álvarez-Cubero J. A. Cryptographic Criteria on Vector Boolean Functions / José Antonio Álvarez-Cubero, Pedro J. Zufiria // Cryptography and Security in Computing. 2012. Chapter 3. P. 51-70.
- 3. Agibalov G. P. Substitution block ciphers with functional keys // Прикл. дискр. мат. 2017. № 38. С. 57–65.
- Киселева Н. М. Алгоритмы вычисления криптографических характеристик векторных булевых функций / Н. М. Киселева, Е. С. Липатова, И. А. Панкратова, Е. Е. Трифонова // Прикл. дискр. мат. 2019. № 46. С. 78–87.
- 5. Панкратова И. А. Булевы функции в криптографии: учеб. пособие. Томск: Издат. Дом Том. гос. ун-та, 2014 г. 88 с.
- Агибалов Г. П. О криптографическом расширении и его реализации для Русского языка программирования / Г. П. Агибалов, В. Б. Липский, И. А. Панкратова // Прикл. диск. мат. 2013. № 3(21). С. 93–104.

Приложение А

Программный код вычисления нелинейности векторной булевой функции

```
*** \Rightarrow ^{-} \circlearrowleft \neg \% \lor \& \bigoplus \Delta \nabla \lozenge \rightarrow \square \mapsto \uparrow \neq > < \geq \leq
head(/)
   @+F3(1000)
   /'Введите n:\n'>С
   /F3<C *s2n(F3,10/n) OQ3
   /'Введите k:\n'>С
   /F3<C *s2n(F3,10/k) OQ3
   T \Rightarrow X \text{ Ik} \Rightarrow m @+L1(m) \text{ OQ}1
***init_rand_table(L1,n,k/L1)
*init_reverse_table(L1,n,k/L1)
1 *main(L1,n,k/f)
§2 **
*** перевод строки в число (q - основание системы счисления) ***
s2n(F1,q/a)
         ⁻i Oa
         \Delta i \oplus Q1 \Box 2 *c2n(F1i/b) a*q+b \Rightarrow a \rightarrow 1
§1
§2
*** перевод цифры в число ***
c2n(a/b)
         a-'0'\Rightarrow b \uparrow (b<10)1 \ a-'A'+10\Rightarrow b \uparrow (a\leq'Z')1 \ a-'a'+10\Rightarrow b
§1
         **
*** перевод числа в строку (q - основание системы счисления) ***
n2s(a,q/F1)
```

```
OQ1
§1
          a/q \Rightarrow a Z \Rightarrow b *n2c(b/c) c@>F1 a\mapsto 1
          Oi Q1-1⇒j
          \uparrow (i \ge j) 4 \Leftrightarrow (F1ij) \Delta i \nabla j \rightarrow 3
§3
§4
*** перевод числа в цифру ***
n2c(a/b)
          a+'0'\Rightarrow b \uparrow (a<10)1 \ a-10+'a'\Rightarrow b
§1
*** перевод знакового числа в строку
nsign2s(a/F1)
          10⇒d OQ1 Oi a&I31 \Box1 '-'@>F1 \Deltai a¬+1⇒a
         a/d \Rightarrow a Z \Rightarrow b *n2c(b/c) c@>F1 a \mapsto 1
§1
          Q1-1⇒j
§3
          \uparrow (i \ge j)4 \Leftrightarrow (F1ij) \Delta i \nabla j \rightarrow 3
§4
*** перевод строки в булев вектор ***
input2(F1/a)
   Oa Oi Q1-1⇒j
\S1 \uparrow (i \ge j)2 \Leftrightarrow (F1ij) \Delta i \nabla j \rightarrow 1
§2 -i
\S 3 \Delta i \oplus Q 1 \Box 4 F 1 i \oplus 0' \Box 3 Ii \lor a \Rightarrow a \rightarrow 3
§4 **
*** вывод булевой матрицы nxm ***
printmat(n,m,L1,k/)
          Oi @+F2(m) Oj
\S1 /' > C \Delta j \oplus k \mapsto 1 /' > C m-1 \Rightarrow j
$2 *n2s(j,10/F2) /F2>C OQ2 ∇j→2 *n2s(j,10/F2) /F2>C OQ2 /\n'>C
§3 ↑(i=n)4
       *output2(i,k/F2) /F2>C /' | '>C *output2(L1i,m/F2) /F2>C OQ2
```

```
/\n'>C \Delta i \rightarrow 3
§4 **
*** перевод булева вектора а длины п в строку ***
output2(a,n/F1)
 Oi
§1 '0'⇒F1i a&Ii ⊆ 2 ΔF1i
§2 Δi ↑(i<n)1 n⇒Q1
Oi Q1-1⇒j
\S3 \uparrow (i \ge j)4 \Leftrightarrow (F1ij) \Delta i \nabla j \rightarrow 3
§4 **
*** инициализация произвольной таблицы G
init_rand_table(L1,n,k/L1)
Ik⇒m Oi
§1 In-1⇒L1i 32-n⇒l X>l⇒r&L1i⇒L1i Δi⊕m→1
**
init_reverse_table(L1,n,k/L1)
Ik⇒m @+L2(m) OQ2 Oi
§1 i@>L2 Δi⊕m→1
Ol Oh Oi
§2 *creating_permutation(L2,k/L2)
§3 L2i<hVL1i⇒L1i Δi⊕m→3 Oi Δl*k⇒h⊕n→2
§4 **
PUA(L2,m/L3)
-i -k
m/32⇒b Oi ↑(b>0)2
1 \Delta j \oplus m \hookrightarrow 4 \Delta k \implies 1 \Rightarrow L3k \downarrow 2i \hookrightarrow 1 L3k \rightarrow 1
\S2 \Delta j \oplus 32 \square 3 \Delta k 1 \Rightarrow L3k Ij \& L2i \square 2 L3k \rightarrow 2
§3 ⁻j ∆i⊕b→2 Oi
§4 Oi 1⇒j 1⇒k Q3⇒b⇒z
§5 j-1⇒a a*k+i⇒a+k⇒p L3a⇒q q+L3p⇒L3a q-L3p⇒L3p
```

```
∆i⊕k→5
   Οί Δί Δί
   \uparrow (j \le b) 5 \ 1 \Rightarrow j
   k<1\Rightarrow k Q3/k\Rightarrow b
   k⊕z→5
§6 **
*** нелинейность функции f
*** k - число существенных переменных
Nf(L2,k/a)
Ik\Rightarrowm @+L3(m) m\RightarrowQ3
OL3 *PUA(L2,m/L3) *maxPUA(L3/l)
**
*** минимальная нелинейность внутри блока ј ***
minNinsideblockj(L1,n,k,j/x,z)
^{-}x Oi Ik⇒m m/32⇒d \uparrow(d≤1)9 @+L2(d) d⇒Q2 OL2 →10
§9 @+L2(1) 1⇒Q2 OL2
§10 Ov Oi j*k⇒s Of
\S1 \Delta i \oplus m \hookrightarrow 8 i > 1 \Rightarrow u \oplus i \Rightarrow u u \oplus v \Rightarrow b u \Rightarrow v b < s \Rightarrow b \uparrow X8bw -1 Or Og 32 \Rightarrow e \uparrow (d>0)4
2 \Delta l \oplus m \subseteq 3 \text{ Iw&L11} \subseteq 2 \text{ IlVg} \Rightarrow g \rightarrow 2
\S 3 L2r \oplus g \Rightarrow L2r \rightarrow 7
4 \Delta \oplus e \subseteq 5 \text{ Iw&L11} \subseteq 4 \text{ IlVg} \Rightarrow g \rightarrow 4
5 L2r \oplus g \Rightarrow L2r Og \nabla l e + 32 \Rightarrow e \Delta r \oplus d \mapsto 4
\$7 *Nf(L2,k/a)
\uparrow (a \ge x) 1 \ a \Rightarrow x \ v \Rightarrow z \rightarrow 1
88 **
minNblocks(L1,n,k/b,y)
n/k⇒s Oj
@+L3(s) OQ3
n-k⇒m Im⇒m <sup>-</sup>b Ot
§1 *minNinsideblockj(L1,n,k,j/x,z)
```

```
x@>L3 \uparrow (b \le x)2 x \Rightarrow b z \Rightarrow y j \Rightarrow c
\S2 \Delta j \oplus s \mapsto 1 b*m \Rightarrow b c*k \Rightarrow c y < c \Rightarrow y
§3 **
main(L1,n,k/b)
*minNblocks(L1,n,k/b,z)
§1 **
beautifuloutputN(v/)
/'N{'>C @+F4(n) \tau X2vj /'f'>C *n2s(j,10/F4) /F4>C OQ4
1 \uparrow X2vj / \oplus f C *n2s(j,10/F4) /F4>C OQ4 \rightarrow 1
\S2 /' = '> C
§3 **
maxPUA(L1/m)
⁻i Om
§1 Δi⊕Q1 ⊆ 3 L1i⇒q
\S2 \uparrow (q \le m)1 q \Rightarrow m \rightarrow 1
§3 **
creating_permutation(L1,k/L1)
⁻i Ik⇒m
1 \Delta i \oplus m \ 2 \ 32-k \Rightarrow a \ X>a \Rightarrow a \ (i=a)1 \Leftrightarrow (L1ia) \rightarrow 1
§2 **
```

Приложение Б

Программный код шифрования сообщения двумя способами

```
head(/)
  @+F3(1000)
  /'Введите х:\n'>С
  F3 < C *s2n(F3,2/x) Q3 \Rightarrow n OQ3
  /'Введите k:\n'>С
  /F3<C *s2n(F3,10/k) OQ3
  Ik⇒m
  In-1⇒b X&b⇒b
  @+L4(n) n⇒Q4 Oi
§1 i⇒L4i Δi⊕n→1
  *creating_permutation(L4/L4)
  Oi OQ1
  @+L1(m) @+L2(n)
§2 In-1⇒L1i X&L1i⇒L1i Δi⊕m→2
  Oi OQ2 Ik-1⇒c
§3 c@>L2 Δi⊕n→3
§4 x⊕b$L4⇒z
§5 *main(L1,L2,z,k,n/t)
  t⊕b$L4⇒z
§6 L1i⊕b$L4⇒L1i Δi⊕m→6
x \oplus b \updownarrow L 4 \Rightarrow z
§7 *main(L1,L2,z,k,n/t)
§8 **
*** перевод строки в число (q - основание системы счисления) ***
s2n(F1,q/a)
       ⁻i Oa
       \Delta i \oplus Q1 \Box 2 *c2n(F1i/b) a*q+b \Rightarrow a \rightarrow 1
§1
       **
§2
```

```
*** перевод цифры в число ***
c2n(a/b)
         a-'0'\Rightarrow b \uparrow (b<10)1 \ a-'A'+10\Rightarrow b \uparrow (a\leq'Z')1 \ a-'a'+10\Rightarrow b
§1
*** перевод числа в строку (q - основание системы счисления) ***
n2s(a,q/F1)
         OQ1
§1
         a/q \Rightarrow a Z \Rightarrow b *n2c(b/c) c@>F1 a\mapsto 1
         Oi Q1-1⇒j
         \uparrow (i \ge j) 4 \Leftrightarrow (F1ij) \Delta i \nabla j \rightarrow 3
§3
§4
*** перевод числа в цифру ***
n2c(a/b)
         a+'0'\Rightarrow b\uparrow(a<10)1 a-10+'a'\Rightarrow b
§1
*** перевод строки в булев вектор ***
input2(F1/a)
   Oa Oi Q1-1⇒j
\S1 \uparrow (i \ge j)2 \Leftrightarrow (F1ij) \Delta i \nabla j \rightarrow 1
§2 -i
\S 3 \Delta i \oplus Q 1 \Box 4 F 1 i \oplus 0' \Box 3 Ii \lor a \Rightarrow a \rightarrow 3
§4 **
*** вывод булевой матрицы nxm ***
printmat(n,m,L1,k/)
         Oi @+F2(m)
§1 ↑(i=n)2
      *output2(i,k/F2) /F2>C /' | '>C *output2(L1i,m/F2) /F2>C OQ2
    /\n'>C \Delta i \rightarrow 1
§2 **
```

```
*** перевод булева вектора а длины п в строку ***
output2(a,n/F1)
 Oi
§1 '0'⇒F1i a&Ii 🔽 2 ΔF1i
§2 Δi ↑(i<n)1 n⇒Q1
Oi Q1-1⇒j
\S3 \uparrow (i \ge j)4 \Leftrightarrow (F1ij) \Delta i \nabla j \rightarrow 3
§4 **
projection(x,y/a)
   ⁻i Oa
§1 ↑X3yj
§2 Δi Ij&x ⊆ 1 Ii∨a⇒a →1
§3 **
main(L1,L2,z,k,n/y)
  ⁻i @+F4(n) Oy
1 \Delta i + Q2 = 2 *projection(z,L2i/a)
L1a&Ii□1 IiVy⇒y →1
§2 **
projection_B(x,j,k/a)
§1 j-k⇒i Ik-1<i&x>i⇒a
§2 **
main_B(L1,x,k,n/y)
⁻i Oy k⇒j
§1 Δi⊕n ⊆ 3 ↑(i<j)2 j+k⇒j
*projection_B(x,j,k/a)
2 L1a\&Ii \Box 1 Ii \lor y \Rightarrow y \rightarrow 1
§3 **
```

```
*** тасование Кнута *** creating_permutation(L1/L1) ^{-i} Q1/2\Rightarrowc $1 \Delta i \oplus c \subseteq 2 X;Q1\Rightarrow j X;Q1\Rightarrow k \uparrow (k=j)1 \Leftrightarrow (L1kj) \to 1 $2 ** *** х в степени сигма *** sigma(x,b/y) Oy $1 b \to y In-1\&y \to y $2 x \oplus y \to y **
```

Отчет о проверке на заимствования №1



Автор: Петров Георгий Константинович

Проверяющий: Петров Георгий Константинович (georgypetrov1973@gmail.com / ID: 8520887)

Отчет предоставлен сервисом «Антиплагиат» - users.antiplagiat.ru

ИНФОРМАЦИЯ О ДОКУМЕНТЕ

№ документа: 14

Начало загрузки: 24.01.2022 15:49:45 Длительность загрузки: 00:00:01

Имя исходного файла: BKP_Петров_1165.pdf

Название документа: ВКР_Петров_1165

Размер текста: 34 кБ Символов в тексте: 34623 Слов в тексте: 5135 Число предложений: 236

ИНФОРМАЦИЯ ОБ ОТЧЕТЕ

Начало проверки: 24.01.2022 15:49:47 Длительность проверки: 00:00:04 Комментарии: не указано Модули поиска: Интернет Free



заимствования

4,18%

самоцитирования

0%

цитирования

0%

ОРИГИНАЛЬНОСТЬ 95,82%

Заимствования — доля всех найденных текстовых пересечений, за исключением тех, которые система отнесла к цитированиям, по отношению к общему объему документа. Самоцитирования — доля фрагментов текста проверяемого документа, совпадающий или почти совпадающий с фрагментом текста источника, автором или соавтором которого является автор проверяемого документа, по отношению к общему объему документа.

Цитирования — доля текстовых пересечений, которые не являются авторскими, но система посчитала их использование корректным, по отношению к общему объему документа. Сюда относятся оформленные по ГОСТу цитаты; общеупотребительные выражения; фрагменты текста, найденные в источниках из коллекций нормативноправовай локументации.

Текстовое пересечение — фрагмент текста проверяемого документа, совпадающий или почти совпадающий с фрагментом текста источника.

источник — документ, проиндексированный в системе и содержащийся в модуле приска, по которому проводится проверха

Оригинальность — доля фрагментов текста проверяемого документа, не обнаруженных ни в одном источнике, по которым шла проверка, по отношению к общему объему документа.

Заимствования, самоцитирования, цитирования и оригинальность являются отдельными показателями и в сумме дают 100%, что соответствует всему тексту проверяемого документа.

Обращаем Ваше внимание, что система находит техстовые пересечения проверяемого дохумента с проиндексированными в системе текстовыми источниками. При этом система является вспомогательным инструментом, определение корректности и правомерности заимствований или цитирований, а также авторства текстовых фрагментов проверяемого документа остается в компетенции проверяющего.

| N ₂ | Доля в отчете | Источник | Актуален на | Модуль поиска |
|----------------|------------------|--|-------------|---------------|
| [01] | 1,41% | http://vital.lib.tsu.ru/vital/access/services/Download/vital:6890/SOURCE01 | 07 Сен 2020 | Интернет Free |
| [02] | 1,06% | http://vital.lib.tsu.ru/vital/access/services/Download/vtls:000472715/SOURCE1 http://vital.lib.tsu.ru | 24 Янв 2020 | Интернет Free |
| [03] | 0,78% | Почти совершенно нелинейные функции: характеризация через подфункции и дифференциальная эквивалентность | 01 Дек 2020 | Интернет Free |

Еще источников: 7 Еще заимствований: 0,94%

Hay!