П.П. Пермяков

ИДЕНТИФИКАЦИЯ ПАРАМЕТРОВ МОДЕЛИ ТЕПЛОМАССОПЕРЕНОСА ПРИ ТЕХНОГЕННОМ ЗАГРЯЗНЕНИИ МЕРЗЛЫХ ГРУНТОВ

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований, проект № 03-05-65408.

Рассматриваются методы параметрической идентификации математической модели тепломассообмена в техногенно загрязненных мерзлых грунтах и приводятся результаты численного эксперимента по восстановлению теплового потока и функции количества незамерзшей воды.

Освоение новых районов криолитозоны проводится с нарушением напочвенных покровов и техногенным загрязнением (промстоками, рассолами, нефтепродуктами, радионуклидами и другими экологически опасными загрязнителями) грунта, что приводит к уничтожению растительности и образованию термокарста, солифлюксии, оползней и других нежелательных мерзлотных явлений. В связи с этим стали актуальными вопросы усовершенствования математической модели тепломассопереноса с учетом реального процесса промерзания и протаивания порового раствора грунта. Задачи с фазовым переходом относятся к классу нелинейных с сильноменяющимися коэффициентами и являются одними из главнейших проблем теплофизики и теоретической теплотехники. Прежде всего это связано с неопределенностью многих параметров в системе (граничных условий, теплоемкости, теплопроводности, функции количества незамерзшей воды, коэффициента диффузии и т.д.), а также несоответствиями допущений при восстановлении характеристик и построении математических моделей. Традиционный подход с использованием значений характеристик, полученных из эксперимента, часто приводит к неверным результатам [1-4].

В данной работе приведены алгоритмы сплайнидентификации граничных условий теплообмена на поверхности однородного мерзлого грунта и результаты численного эксперимента по восстановлению параметров при его техногенном нарушении.

Для простоты изложения рассмотрим одномерное уравнение теплопроводности с учетом фазового перехода поровой воды [5]:

$$c \frac{\partial T}{\partial \tau} = \frac{1}{r^{\nu}} \frac{\partial}{\partial r} \left(\lambda r^{\nu} \frac{\partial T}{\partial r} \right), 0 < r < R, 0 < \tau \le \tau_{\max}; \quad (1)$$

$$\lambda \frac{\partial T}{\partial r} = 0, r = R, 0 < \tau < \tau_{\max};$$
⁽²⁾

$$T(r,0) = T_0(r), 0 \le r \le R, \tau = 0;$$
(3)
$$c = c(T) =$$

$$= \left(c_{\rm cK} + c_{\rm m}W_0 + (c_{\rm b} - c_{\rm m})W_{\rm HB}(T) + L\frac{\partial W_{\rm HB}(T)}{\partial T}\right)\rho,$$
$$\lambda = \lambda(T) = \lambda_{\rm m} + (\lambda_{\rm T} - \lambda_{\rm m})\frac{W_{\rm HB}(T) - W_{\rm nc}}{W_0 - W_{\rm nc}},$$

где *с* – объемная теплоемкость грунта, Дж/(м³·K); *T* – температура, К; τ – время, с; τ_{max} – наибольшее значение временной переменной, с; *r* – пространственная координата, м; *R* – координата массива, м; $\lambda_{\rm M}$, $\lambda_{\rm T}$ – теплопроводности мерзлых, талых пород, Вт/(м·К); *L* – объемная теплота фазового перехода, Дж/м³; *T*₀(*r*) – начальное распределение температур, К; *c*_{ск}, *c*_л, *c*_в – удельные теплоемкости грунта, льда и воды, Дж/(кг·К); W_0 , $W_{\rm nc}$ – начальная и прочносвязанная влажности, %;

 $W_{\rm HB}(T)$ – функция количества незамерзшей воды, которая в случае техногенного загрязнения грунта зависит и от засоленности $W_{\rm HB}(T, C)$, %; v = 0, 1 – соответствуют декартовой и цилиндрической координатам.

Требуется восстановить одно из следующих граничных условий (при r = 0):

$$T(R,\tau) = T_{\rm n}(\tau), 0 < \tau \le \tau_{\rm max}, \qquad (4)$$

$$-\lim_{r \to 0} r^{\nu} \lambda \frac{\partial T}{\partial r} = r^{\nu} q(\tau), 0 < \tau \le \tau_{\max},$$
(5)

$$-\lim_{r\to 0} r^{\nu} \lambda \frac{\partial T}{\partial r} = r^{\nu} \alpha(\tau) \left(T - T_{\rm c} \right), 0 < \tau \le \tau_{\rm max}, \qquad (6)$$

где искомым параметром $u(\tau)$ может быть одна из функций $\{T_n(\tau), q(\tau), \alpha(\tau)\}; T_n(\tau)$ – температура поверхно-сти, К; $q(\tau)$ – плотность теплового потока, Вт/м²; $\alpha(\tau)$ – коэффициент теплоотдачи, Вт/(м·К); T_c – температура внешней среды, К.

Для восстановления искомого параметра нужны дополнительные замеры температуры внутри исследуемого образца в точках r_i ($0 < r_1 < r_2 < ... < r_n < R$):

$$T(r_i, \tau) = T_i^{\circ}(\tau), \quad i = \overline{1, n_{\tau}}.$$
(7)

Данную задачу сформулируем как задачу оптимального управления: найти функцию $u(\tau)$ из минимума целевого функционала:

$$J(u) = \sum_{i=1}^{n_T} \int_{0}^{\tau_{\text{max}}} p_i(\tau) \left(T(r_i, \tau) - T^{\flat}(r_i, \tau) \right)^2 + \int_{0}^{\tau_{\text{max}}} p(\tau) \left(T(\xi(\tau)) - T_{\phi}\left(\xi^{\flat}(\tau)\right) \right)^2, \ 0 \le \xi^{\flat}(\tau) R, \qquad (8)$$
$$\xi^{\flat}(\tau) = \sup_{\tau \in [0, \tau_{\text{max}}]} \left(T(u, \tau) \right) = T_{\phi}\left(\xi^{\flat}(\tau)\right),$$

где $p_i(\tau), p(\tau)$ – весовые множители с размерностью K⁻²·c⁻¹; $T(r_i, \tau), T^9(r_i, \tau)$ – расчетная и замеренная температуры в *i*-й точке горного массива; $T(\xi(\tau)), T_{\phi}(\xi^3(\tau))$ – соответственно расчетные и заданные температуры на фронте фазового перехода $\xi^3(\tau); n_{\tau}$ – число точек измерения.

Доказательству единственности решения граничных обратных задач теплопроводности посвящено достаточно много работ, более подробно этот вопрос рассмотрен в [6].

Минимизация целевого функционала (8) проводится с помощью хорошо известных градиентных методов, характеризующихся эффективным началом итерационного процесса из некоторого «грубого» начального приближения и снижением скорости сходимости при приближении к минимуму [6]. Этим требованиям отвечают градиентные методы спуска, в частности методы скорейшего спуска и сопряженных градиентов. В этом случае приближения вычисляются по формуле

$$u_{s+1}(\tau) = u_s(\tau) - \beta_s p_s(\tau), s = 0, 1, ..., n.$$

Направление спуска $p_s(\tau)$ и коэффициент β_s определяются в зависимости от методов:

1) скорейшего спуска

$$p_s = J'(u_s), \beta_s : J(u_{s+1}) = \min J(u_s - \beta_s J'(u_s));$$

2) сопряженных градиентов

$$p_{s} = J'(u_{s}) + \gamma_{s} p_{s-1}, \gamma_{0} = 0, \gamma_{s} = \frac{\left\|J'(u_{s})\right\|_{L_{2}}^{2}}{\left\|J'(u_{s-1})\right\|_{L_{2}}^{2}},$$

$$\beta_{s} : J(u_{s+1}) = \min J(u_{s} - \beta_{s} p_{s}),$$

где $\|...\|_{L_2}$ – норма в гильбертовом пространстве L_2 .

Формулы для градиента функционала соответственно неизвестным параметрам будут иметь вид

$$J'(u) = \left(\frac{\partial J}{\partial u_{-1}}, \frac{\partial J}{\partial u_{0}}, \dots, \frac{\partial J}{\partial u_{m_{0}+1}}\right):$$
$$\frac{\partial J}{\partial b_{\alpha}} = \int_{0}^{\tau_{\max}} B_{\alpha}(\tau) \frac{\partial}{\partial r}(\gamma \psi) \Big|_{r=0} d\tau,$$
$$\frac{\partial J}{\partial b_{\alpha}} = \int_{0}^{\tau_{\max}} \psi B_{\alpha}(\tau) \Big|_{r=0} d\tau,$$
$$\frac{\partial J}{\partial b_{\alpha}} = \int_{0}^{\tau_{\max}} B_{\alpha}(\tau) (T_{c} - T) \psi \Big|_{r=0} d\tau, 0 < \tau \le \tau_{\max},$$
$$\alpha = -1, 0, 1, \dots, m_{0} + 1.$$

Искомым параметром является $(m_0 + 3)$ -мерный вектор $u = b = (b_{-1}, b_0, ..., b_{m_0+1})$:

$$u(\tau) = \sum_{\alpha=-1}^{m_{0+1}} b_{\alpha} B_{\alpha}(\tau),$$

где $B_{\alpha}(\tau)$ – заданный кубический сплайн по переменной τ , который имеет вид

$$B_{\alpha}(\tau) = B_{0}(\tau - \alpha \Delta \tau),$$

$$B_{0}(\tau) = \frac{1}{(\Delta \tau)^{3}} \left[(\tau + 2\Delta \tau)_{+}^{3} - 4(\tau + \Delta \tau)_{+}^{3} + 6(\tau)_{+}^{3} - 4(\tau - \Delta \tau)_{+}^{3} + (\tau - 2\Delta \tau)_{+}^{3} \right],$$

$$(\tau - \xi)_{+}^{3} = \left[\max(0, \tau - \xi) \right]^{3};$$

 $\Delta \tau = \tau_m / m_0 -$ заданный интервал времени.

Решение сопряженной задачи $\psi = \psi(r, \tau)$:

$$-\frac{\partial \Psi}{\partial \tau} = \frac{\partial^2 A_1 \Psi}{\partial r^2} - \frac{\partial A_2}{\partial r^2} + A_3 \Psi, \ 0 < r < R, \ 0 < \tau \le \tau_m,$$
$$\lambda r^{\nu} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\Psi}{r^{\nu}}\right) = 0, \ r = R, \ 0 < \tau \le \tau_m, \quad \Psi(r, \tau_m) = 0, \ 0 \le r \le R.$$

$$\begin{split} \psi \Big|_{r_{i}^{-}} &= \psi \Big|_{r_{i}^{+}}, \\ \lambda r^{\nu} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\psi}{r^{\nu}} \right) \Big|_{r_{i}^{-}} &-\lambda^{\beta} r^{\nu} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\psi}{r^{\nu}} \right) \Big|_{r_{i}^{+}} \\ &= 2 p(\tau) \left(T_{i} - T_{i}^{-3} \right), i = \overline{1, n_{\tau}}, \\ 0 < \tau \leq \tau_{\max}, \\ \psi \Big|_{\xi^{-}} &= \psi \Big|_{\xi^{+}}, \\ \lambda r^{\nu} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\psi}{r^{n}} \right) \Big|_{\xi^{-}} &-\lambda r^{\nu} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\psi}{r^{n}} \right) \Big|_{\xi^{+}} = 2 p(\tau) \left(T - T_{\psi} \right), \\ &= 0 < \tau \leq \tau_{\max}, \end{split}$$

где

$$A_{1} = \lambda, A_{2} = \frac{\partial \lambda}{\partial r} + \frac{1}{r^{\nu}} \frac{\partial}{\partial r} (\lambda r^{\nu}),$$

$$A_{3} = \frac{1}{r^{\nu}} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\partial \lambda}{\partial T} r^{\nu} \frac{\partial T}{\partial r} \right) - \frac{\partial c}{\partial T} \rho \frac{\partial T}{\partial \tau}$$

Граничные условия при r = 0, соответствующие искомым параметрам, имеют вид

$$\begin{aligned} \psi(\tau) &= 0, \, 0 < \tau \le \tau_{\max}, \\ &-\lambda r^{\nu} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\Psi}{r^{\nu}} \right) = 0, \, 0 < \tau \le \tau_{\max}, \\ &-\lambda r^{\nu} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\Psi}{r^{\nu}} \right) = -\alpha \Psi, \, 0 < \tau \le \tau_{\max}. \end{aligned}$$

Величина шага β_s методов скорейшего спуска и сопряженных градиентов находится по формуле

$$\beta_{s} = \frac{\sum_{i=1}^{n_{T}} \int_{0}^{\tau_{max}} p_{i}(\tau) V_{i}(T_{i} - T_{i}^{\circ}) d\tau + \int_{0}^{\tau_{max}} p(\tau) V_{i}(T(\xi^{\circ}(\tau)) - T_{\phi}) d\tau}{\sum_{i=1}^{n_{T}} p_{i}(\tau) V_{i}^{2} d\tau + \int_{0}^{\tau_{max}} p(\tau) V_{i}^{2}(\xi^{\circ}(\tau)) d\tau}$$

где $V = V(r, \tau)$ – решение краевой задачи для приращения:

$$\begin{split} c \frac{\partial V}{\partial \tau} &= A_1 \frac{\partial^2 V}{\partial r^2} + A_2 \frac{\partial V}{\partial r} + A_3 V, \ 0 < r < R, \ 0 < \tau \le \tau_{\max}, \\ &\frac{\partial \lambda V}{\partial r} = 0, \ r = R, \ 0 < \tau \le \tau_{\max}, \\ &V(r, 0) = 0, \ 0 \le r \le R, \\ V\Big|_{r_i^+} &= V\Big|_{r_i^+}, \ \frac{\partial \lambda V}{\partial r} \Big|_{r_i^-} = \frac{\partial \lambda V}{\partial r} \Big|_{r_i^+}, \ i = \overline{1, n_T}, \ 0 < \tau \le \tau_{\max}, \\ &V\Big|_{\xi^-} = V\Big|_{\xi^+}, \ \frac{\partial \lambda V}{\partial r} \Big|_{\xi^-} = \frac{\partial \lambda V}{\partial r} \Big|_{\xi^+}, \ 0 < \tau \le \tau_{\max}. \end{split}$$

Граничные условия в зависимости от искомых параметров имеют вид

$$V = \Delta T_{\pi}(\tau), \ 0 < \tau \le \tau_{\max},$$
$$-\frac{\partial \lambda V}{\partial r} \Delta q(\tau), \ 0 < \tau \le \tau_{\max},$$
$$\cdot \frac{\partial \lambda V}{\partial r} = \alpha(\tau) \left(T^{1} - T_{c}\right) - \alpha(\tau)V, \ 0 < \tau \le \tau_{\max},$$

Численная реализация вышеуказанных краевых задач осуществляется методом конечных разностей. В каждом временном слое для численного определения температуры $T(r, \tau)$, сопряженной переменной $\psi(r, \tau)$ и приращения $V(r, \tau)$ будем иметь соответствующие трехдиагональные системы алгебраических уравнений: нелинейные для T и линейные – ψ и V. Решение этих систем производится методом прогонки (в сочетании с итерациями по коэффициенту при расчете T). Итерационный процесс минимизации останавливается по критерию невязки [5]. Аналогичным образом строятся алгоритмы идентификации остальных параметров (теплоемкости, теплопроводности, функции количества незамерзшей воды, коэффициента диффузии и т.д.).

Для проверки работоспособности предложенных алгоритмов были проведены тестовые численные эксперименты по решению модельной задачи с точными исходными данными. Проведен численный эксперимент при наличии возмущений различной природы в замеренных значениях. Характер возмущений не оказывает существенного влияния на качество восстановления искомых функций, и достаточно хорошо согласуется с другими известными квазистационарными методами. Лучший результат, как по скорости сходимости, так и по точности восстановления, имеет метод сопряженных градиентов.

3. В целом все предложенные алгоритмы идентификации тепло- и массообменных характеристик обладают хорошим регуляризирующим свойством при оптимальном выборе шагов дискретизации во времени и пространстве и применимы для обработки данных тепломассообменных экспериментальных исследований. Рассмотрим два иллюстративных примера по расчету плотности тепловых потоков и функции количества незамерзшей воды песка при засолении его хлоридом натрия.

Для восстановления теплового потока рассмотрены три ключевых участка: открытый участок с нарушениями растительного и напочвенного покровов, сосновый и лиственничный леса (рис 1).



Рис. 1. Зависимость удельного теплового потока от времени: *1* – открытый участок с нарушениями растительного и напочвенного покровов; *2* – сосновый лес; *3* – лиственничный лес

Они отличаются друг от друга сложением грунта, растительным покровом, влажностью и температурным режимом. Были проведены многолетние круглогодичные наблюдения в разные времена [7, 8]. Отличительной особенностью лесного массива является его затененность деревьями, что влияет на формирования теплового режима и влагообменного процесса. Чем больше сомкнутость древостоя, тем меньше солнечной радиации проникает под полог леса. В период полного развертывания листвы затененность деревьями снижает приход солнечной радиации. Особенно в листопадных лесах (лиственничный) проникает лишь 40–50 % радиации (июнь–август). В зимнее время плотности теплового потока в сосновом лесу и открытом грунте отличаются друг от друга из-за высоты и структуры снега.

На рис. 2 представлена пространственная зависимость функции количества незамерзшей воды от температуры и засоленности.



Рис. 2. Зависимость функции незамерзшей воды от температуры и засоленности

У чистого песка фазовый переход порового раствора происходит при температуре 273 К, а с увеличением засоленности большое количество порового раствора замерзает при температуре эвтектики 250,6 К. Из рисунка видно, что с повышением засоленности содержание незамерзшей воды увеличивается и соответственно резко меняются все теплофизические и массообменные характеристики загрязненного мерзлого грунта.

ЛИТЕРАТУРА

- 1. Фельдман Г.М. Методы расчета температурного режима мерзлых грунтов. М.: Наука, 1973. 254 с.
- 2. Чистотинов Л.В. Миграция влаги в промерзающих неводонасыщенных грунтах. М.: Наука, 1973. 144 с.
- 3. Crange B.W., Viskanta R., Stevenson W.H. Diffusion of heat and solute during freezing of salt solution // Int. J. Heat and Mass Transfer. 1976. Vol. 19. Nº 14. P. 373–384.
- 4. *Ентов В.М., Максимов А.М., Цыпкин Г.Г.* Образование двухфазной зоны при промерзании пористой среды. М.: ИПМ АН СССР. Препринт № 269, 1986. 56 с.
- 5. Пермяков П.П. Идентификация параметров математической модели тепловлагопереноса в мерзлых грунтах. Новосибирск: Наука, 1989. 86 с.
- 6. Алифанов О.М., Артюхин Е.А., Румянцев С.В. Экстремальные методы решения некорректных задач. М.: Наука, 1988. 288 с.
- Павлов А.В. Теплообмен почвы с атмосферой в северных и умеренных широтах территории СССР. Якутск: Якутское кн. изд-во, 1975. 302 с.
 Гаврилова М.К. Тепловой режим земной поверхности и грунтов поля и леса в период протаивания // Материалы VIII Всесоюзного междуведомственного совещания по геокриологии. Якутск, 1966. Вып. 4. С. 194–206.

Статья представлена отделом теплофизики и теплоэнергетики Института физико-технических проблем Севера (г. Якутск), поступила в научную редакци. «Кибернетика и информатика» 26 марта 2004 г.